

Физические основы создания робототехнических комплексов для проведения аварийно-спасательных работ

профессор С. А. Качанов, доктор технических наук

*Российско-Сербский гуманитарный центр, Ниш
Республика Сербия*

Апстракт. В статье на основе анализа проведения аварийно-спасательных и других неотложных работ в условиях повышенной опасности для жизни и здоровья пожарных и спасателей предлагаются направления исследований по развитию робототехнических комплексов в интересах пожарных и аварийно-спасательных служб.

Кључне речи: робототехнические комплексы, аварийно-спасательные и другие неотложные работы, беспилотные летательные аппараты, антропоморфный робототехнический комплекс.

Physical basis for the creation of robotic systems for emergency rescue operations

Professor S. A. Kachanov, Doctor of Technical Sciences

*Russian-Serbian Humanitarian Center, Nis,
Republic of Serbia*

Abstract. Based on analysis of the save and rescue (SAR) and other urgent works in highly hazardous environment for lives and health of firefighters and rescuers, this article proposes directions for research on the development of robotic systems for the benefit of fire and rescue services.

Keywords: robotic systems, save and rescue (SAR) other urgent works, unmanned aerial vehicles, anthropomorphic robots.